アンカーボルト降伏先行型露出柱脚付きブレース架構の復元力特性

高松 隆夫*・山西 央朗**・玉井 宏章***・中村 友一****

(平成24年10月31日受付)

Restoring force characteristics of braced frame with anchor-bolt-yield-type exposed column-base

Takao TAKAMATSU, Teruaki YAMANISHI, Hiroyuki TAMAI and Yuuichi NAKAMURA

(Received Oct. 31, 2012)

Abstract

Anchor-bolts of a column-base subjected to a bending moment are in a plastic region by rotational action of the base-plate. The column-base connected a brace member shows easy prediction of an elastic limit of the anchor-bolt because of linear relationship between the base-plate rotation and the story-displacement of the braced frame. The restoring force characteristics of the slip-type exposed column-base show an elastic stiffness decreasing due to a gap between the base-plate and the foundation. The non-slip-type exposed column-base shows simple restoring force characteristics without the complicated behavior of the slip-type column-base.

Key Words: exposed column-base, braced-frame, base-plate rotation, anchor-bolt-yield-type, restoring force characteristics

1. はじめに

ブレース架構とする場合, 柱脚には, ブレースからの応 力が引張軸力とせん断力として作用する。柱脚はその応力 に対して弾性設計されるが, 柱脚には柱からの曲げ (ベー スプレートの回転変形)も同時に作用し, 架構が変形すると 曲げモーメントによってアンカーボルトが降伏する^{1)~3)}。 以上, 柱脚には, アンカーボルトを降伏または弾塑性性状 に影響を与えるレベルの曲げ, 引張軸力, せん断力が作用 し, 弾塑性繰返し載荷下では非常に複雑な応力場・抵抗挙 動となる。

一方,一般的な耐震改修では,引張ブレース(以降Tブレース)が用いられている。しかしながら,Tブレースは 座屈・塑性伸びによるスリップ現象が生じるため,効率よ く地震外力に抵抗できない。そこで,著者等は細長いブ レースでも楔デバイスを用いることで完全弾塑性型復元力 特性を得られるノンコンプレションブレース(以降 NC ブ レース)を研究している^{4)~7)}。ブレースは架構と比べて早 期に降伏するため,NC ブレースのように完全弾塑性型の 復元力特性を保持させると,架構の変形とブレース応力と に位相差が生じる。このため,柱脚のベースプレート回転 角とブレースからの応力にも位相差が生じ柱脚の変形・応 力状態を推定することは容易ではなく⁸⁾,架構の荷重 – 層 間関係も複雑になる。

一方, 柱脚においても, アンカーボルト降伏型露出柱脚 では, アンカーボルトが先行降伏することで, Tブレース と同様にスリップ現象が生る。そこで, 柱脚にも楔デバイ スを用いることで, スリップ型復元力特性が解消され, 繰 返し載荷下の履歴性状が単純になることが明らかになって いる(以降この柱脚を"NS型柱脚"と記す)^{9)~12)}。特に,

^{*} 広島工業大学工学部建築工学科

^{**} 東京工業大学都市工学地震センター

^{****} 長崎大学工学部工学科

^{****} 広島工業大学大学院工学系研究科建設工学専攻

引張軸力下の場合においては、抵抗機構の変化を単純化で き履歴性状の複雑化を抑制することができる¹²⁾。

このような背景より,完全弾塑性型復元力特性を有する ブレースに対して NS 型柱脚を設置することで,柱脚が架 構の変形により塑性化しても架構の荷重-変形関係の複雑 化が回避されることが予想される。本研究では,これまで の実験結果に加え,NC ブレースと NS 型柱脚とを組み合わ せた場合の載荷実験を行い,それぞれの荷重-変形関係お よび抵抗機構を比較して, 耐震性能・設計上有利なシステ ムを提案する。

2. 実験概要

2.1 試験体

表1に試験体諸量を、図1に試験体を、図2にベースプ レートを、図3にアンカーボルトを、図4にブレースを、 図5に柱脚(アンカーボルト)の軸力とせん断力に対する

		表1	試験体諸量			
		材種	$E (N/mm^2)$	$\sigma_Y ({ m N/mm^2})$	主要寸法 (mm)	
柱	フランジ	SN490	205000	395	$\text{H-}250 \times 250 \times 9 \times 14$	
	ウェブ	SN490	205000	399		
梁	フランジ	SS400	205000	295	$\text{H-}250\times125\times6\times9$	
	ウェブ	SS400	205000	318		
ベースプレート		SN490	205000	347	PL-50	
T-S type	ブレース M24	SNR400	205000	287	$\phi = 22.2$ mm	
	アンカーボルト M16	ABR400	205000	294	$\phi = 14.5 \text{mm} l_{AB} = 382 \text{ mm}$	
NC-S type	ブレース M24	SNR400	205000	282	$\phi = 21.9$ mm	
	アンカーボルト M16	ABR400	205000	294	$\phi = 14.5 \text{mm} l_{AB} = 382 \text{ mm}$	
NC-NS type	ブレース M24	SNR400	205000	275	$\phi = 21.8$ mm	
	アンカーボルト M16	ABR400	205000	292	$\phi = 14.5 \text{mm} l_{AB} = 436 \text{ mm}$	



図1 試験体







図4 ブレース





図6 載荷方法·計測計画

ミーゼスの降伏条件を,図6に載荷装置・計測計画をそれ ぞれ,示す。

本実験で用いる露出柱脚付きブレース架構には、柱は弱 軸方向としH-250×250×9×14 (SN490)を、梁にH-250× 125×6×9 (SS400)を用いる。柱梁接合部は、ガセットプ レート (PL-25)に梁ウェブのみを高力ボルト (M24)2本 により摩擦接合する。ベースプレートは、載荷時において 塑性変形しないよう PL-50を用いる。柱脚は、ベースプ レートの隅角部にアンカーボルト (M16,軸部径 ϕ =14.5 mm)を1本ずつ計4本配置した露出柱脚とする。尚、ア ンカーボルト、ブレースには、それぞれ、降伏軸力の30% および50%を初期軸力として導入し、軸部の十分な塑性伸 びが期待できる転造ねじ付丸鋼を使用する。

露出柱脚付きブレース架構の検討をするために、試験体 は以下の条件を満足するように設計する。

- ブレースからの応力を鉛直・水平成分に分解して、それぞれをアンカーボルトに作用する軸力、せん断力と見なす。この組合せ応力による値が、ミーゼス降伏曲線を超過しないようにアンカーボルトを設計する(図5参照)。
- 2) 無軸力下で曲げモーメントが作用する場合, 柱脚はア ンカーボルト降伏型となるように設計する。

また、ブレースおよびアンカーボルトとしては、それぞ れ楔デバイスを用いないもの(図3(a),図4(a))、楔デ バイスを用いたもの(図3(b),図4(b))を用意し、以下 の3種類の組合せを採用する。尚、楔デバイスを用いない 柱脚をS型柱脚と記す。

- ・Tブレース-S型柱脚の組合せ (T-S type)
- ・NC ブレース-S型柱脚の組合せ (NC-S type)
- ・NC ブレース NS 型柱脚の組合せ (NC-NS type)

2.2 載荷方法・計測計画

載荷装置は、反力梁 H-400×400×13×21、反力柱 H-400× 400×13×21 および油圧ジャッキにより構成されており、 鋼製基礎を反力梁に、ピンを介して反力柱に取り付けた水 平の油圧ジャッキを試験体柱頭部に設置する。

載荷方法は,正負交番漸増繰返し載荷とする。層間変形 角を制御値とし,1/1000,1/500,1/250,1/200,1/100 (rad)を各2サイクル行う。

計測には変位計およびロードセルを用いる。尚,変位計 は,鋼製基礎に設けた計測基準点に固定した治具へ設置し ており,いずれの変位計も,基礎からの相対変位を計測し ている。

柱の柱頭部と、柱脚部に設置した変位計より、層間変位 δ 、ベースプレート回転角 θ 、柱脚部離間量 $_{Cb}\delta_V$ を、ジャッ キ先端および、アンカーボルト端部に設置したロードセル より、水平荷重P、アンカーボルト軸力 $_{AB}T$ を計測・算出 する。

3. 復元力特性モデル

図7に解析モデルを、図8に各要素のモデル化と復元力 特性モデルを、それぞれ示す。

試験体は,図7に示すように露出柱脚付き架構にブレースを配置しており,更に,柱梁接合部を摩擦接合としている。このため,層間変位δを与えた時,ブレースによるト



図7 解析モデル



図8 各要素のモデル化と復元力特性モデル

ラス架構の復元カ P_1 , 柱梁接合部の摩擦接合(剛塑体)の 抵抗による架構の復元カ P_2 , 柱脚の曲げ抵抗による復元カ P_3 が現れ,これらを累加したものが架構全体の復元カPと なる。すなわち,各要素を並列に配置して,それぞれの復 元力を算出すれば良い。

本章では,各要素毎のモデル化を行い,剛性および耐力 を算出する手法を示す。

3.1 ブレースモデル

ブレースによるトラス架構は、引張側ブレースのみを考 えて展開する。但し、ブレース軸部断面積に比較して柱断 面は十分に大きいので、柱部分に当たるトラス材は剛とす る。Tブレースは、座屈・塑性伸びによる緩みが生じるた め、スリップ型復元力特性モデルとする。NCブレースは、 ブレース端部に設置した楔デバイスにより、座屈・塑性伸 びによる緩みが生じないため、スリップ現象が生じない。 更に、初期軸力としてブレース降伏軸力の50%を導入して いるため初期載荷時よりブレース2本分の弾性剛性を示 し、弾塑性載荷時における弾性抵抗時でも両ブレースが抵 抗するため、常にブレース2本分の弾性剛性を示す完全弾 塑性型の復元力特性モデルとする^{5)~7)}。 従って、ブレースモデルの水平剛性および降伏耐力は、

$$K_1 = \frac{{}_{BR} \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E} \cdot {}_{BR} \boldsymbol{A} \cdot \cos^2 \alpha}{{}_{BR} \boldsymbol{L}}$$
(1)

$$P_{1Y} = {}_{BR}A \cdot {}_{BR}\sigma_{Y} \cdot \cos\alpha \tag{2}$$

ここで, BRn: ブレース抵抗本数 (NC ブレースでは BRn = 2), E: ヤング係数, BRA: ブレース断面積, α : ブレース 設置角度, BRL: ブレース長さ, $BR\sigma_Y$: ブレース降伏応力度, である。

3.2 摩擦抵抗モデル

柱梁接合部は、高力ボルトによる摩擦接合としているの で、接合部に一定曲げモーメントが作用しない限り、回転 が生じない剛塑体の挙動を示すと考える。このため、層間 変位を与えた時の剛性は、柱脚をピン接合とするラーメン 架構の剛性に等しくなる。しかしながら、接合部の滑り耐 力を算出するのは容易ではないので、実験結果より得られ た柱梁接合部の最大曲げ耐力_BM_{max}を用いて表現する。

従って、摩擦抵抗モデルの、水平剛性および降伏耐力は、

$$K_{2} = \frac{3 \cdot E}{\frac{H^{3}}{cI} + \frac{(L/2)^{3}}{pI}}$$
(3)

$$P_{2Y} = \frac{{}_B M_{\text{max}}}{H} \tag{4}$$

ここで, *H*: 柱高さ, *L*: 梁長さ, *cI*: 柱断面 2 次モーメ ント, *BI*: 梁断面 2 次モーメント, *BM*_{max}: 実験値の正負で の梁端部の曲げモーメントの最大値の平均値である。

3.3 柱脚付き架構モデル

柱脚は,アンカーボルト降伏型露出柱脚であり,曲げ モーメントが作用するとアンカーボルトが弾塑性伸びをし てベースプレートが回転する。従って,柱脚に回転バネを 設置した片持ち柱にモデル化して剛性および降伏耐力を表 現する必要がある。

また,アンカーボルト降伏型柱脚ではスリップ現象が生じる(図8中のS型柱脚)が,楔デバイスを設置することでノンスリップ型復元力特性を示す(図8中のNS型柱脚)^{9)~12)}。 尚,柱頭部に水平荷重を与えることで柱脚には変動軸力が 作用するが,柱軸力の影響は無視してモデル化する。

従って, 柱脚付き架構モデルの水平剛性と降伏耐力は,

$$K_{3} = \frac{2 \cdot E}{H^{2} \left(\frac{H}{3 \cdot_{c} I} + \frac{R \cdot_{AB} l}{n \cdot_{AB} A \cdot (d_{t} + d_{c})^{2}} \right)}$$
(5)
$$P_{3Y} = \frac{2 \cdot n \cdot_{AB} A \cdot_{AB} \sigma_{Y} \cdot (d_{t} + d_{c})}{H}$$
(6)

ここで、R:基礎及びベースプレートの弾性変形を考慮

した低減係数 (= 2), $_{AB}l$: アンカーボルト有効長さ, n: 引張側アンカーボルト本数, $_{AB}A$: アンカーボルト断面積, $_{AB}\sigma_Y$: アンカーボルト降伏応力度, d_t : 柱図芯から引張側

表2 エネルギー吸収量							
試験体	全 体 kNm	ブレース kNm	フレーム kNm				
T-S type	7.0	3.8	3.2				
NC-S type	19.4	16.0	3.4				
NC-NS type	21.9	17.3	4.6				









アンカーボルト図芯までの距離, d_c : 柱図芯から圧縮合力 点までの距離である。

4. 実験結果と考察

表2にエネルギー吸収量を、図9に水平荷重P-層間変 位 δ 関係を、図10にベースプレート回転角 θ -層間変位 δ 関係を、図11にアンカーボルト軸力 $_{AB}T$ -層間変位 δ 関係 を、図12に柱脚部離間量 $_{Cb}\delta_V$ -層間変位 δ を、図13に、柱 脚の抵抗機構を、それぞれ、示す。また、図9には、3章 で示した復元力特性モデルを、図10には、柱脚降伏時の





(b) NC-S type





ベースプレート回転角 $\theta_Y \varepsilon$,図11では、アンカーボルト軸 力は列の合計とし、併せて降伏軸力 $_{AB}T_Y \varepsilon$ 示す。尚、図 10、図11および図12は、正方向載荷時に引張軸力が作用す る柱脚の履歴である。

図9から、すべての試験体において実験値と復元力特性 モデルは良好に対応している。一方、表2に示すように、 T-S type は他の2体の試験体と比べてエネルギー吸収量が 少ない。これは、ブレースの座屈・塑性伸びによるスリッ プ現象が生じて繰返し載荷下のエネルギー吸収効果が低下 したためである。NC ブレースを用いた場合には、完全弾 塑性型復元力特性を示すためエネルギー吸収量は T-S type の倍以上となり、かつ弾性剛性も高めであり、優れた耐震 性能を有していることがわかる。

また、図10から、層間変位とベースプレートの回転角は ほぼ線形関係の履歴を示している。従って、層間変位によ り柱脚の変形レベルを判断できる。すなわち、アンカーボ ルトを弾性範囲に留めるためには、ブレースからの応力に 対して弾性設計すると共に、層間変位が一定値以上となら ないようにしなければならない。図8に示すモデルより、 回転バネを有する片持ち柱形式で柱脚の挙動を加味できる ことが分かっているので、(5)および(6)式を展開して柱 脚の弾性限界となる層間変位は以下の式で表現できる。

$$\begin{split} \delta_{3Y} &= \frac{P_{3Y}}{K_3} \\ &= \frac{n \cdot_{AB} A \cdot_{AB} \sigma_Y \cdot (d_t + d_c) \cdot H}{E} \cdot \\ &\left(\frac{R \cdot_{AB} l}{n \cdot_{AB} A \cdot (d_t + d_c)^2} + \frac{H}{3 \cdot_C I} \right) \end{split} \tag{7}$$

この結果を図10及び図11に示すが、1/200 (rad) までの載 荷ではアンカーボルトはほぼ弾性範囲に留まっており(初 期軸力を導入しているので、NC-NS type の α 列は降伏して いる)、(7) 式による値を下回っている。また、実験値の ベースプレート回転角と、柱脚降伏時のベースプレート回 転角 θ_{Y} の交点が実験における柱脚の降伏点の目安となり、 ほぼ、(7) 式より算出したライン付近に位置しており、(7) 式により柱脚の弾性限界層間変位を概ね評価できている。 さらに、 δ_{3Y} を超過する層間変形を受ける場合は、アンカー ボルトが降伏してスリップ現象が生じることとなる(1/100 (rad)の載荷時)。この載荷サイクルでは、NC-S type の実 験結果と復元力特性モデルの整合性が取れなくなる部分が 現れ、更に、図13の結果から、1/100 (rad) で急激に離間変 位が増大している。

以上の結果から、ブレースからの応力に対して柱脚を弾 性設計したブレース架構であっても架構の変形により柱脚 が降伏することを考慮しなければ、ブレース架構として性 能が劣化すること(図9(b)中①)、また、その層間変位は (7)式により評価できている。更に、エネルギー吸収量、 履歴性状から NC-NS type では、1/100(rad)時の載荷で もブレース架構としての性能の劣化が緩和されていること が分かる。



(c) 抵抗機構 C 図13 柱脚の抵抗機構

4.1 T-S type

T-S type で、実験値と復元力特性モデルが対応している のは、柱脚が降伏して以降もピン支承としての機能を失な わず、トラス架構として成立したためである。復元力特性 モデルでは、柱脚は曲げで評価しており、アンカーボルト が降伏したとしても、基礎とベースプレートの接触による 摩擦力の影響でピン支承としての機能を有していると仮定 して作成している。柱脚は、図10 (a) からもわかるよう に、ベースプレートの回転変形が作用し、曲げモーメント によって降伏する。また、ブレースからの応力に対しては 弾性であり、曲げモーメントによってアンカーボルトが降 伏するため (図11 (a) 参照)、復元力特性モデル作成時に 仮定した柱脚の抵抗機構 (図13 (a) 参照) で、作成したモ デルと良好に対応する。

4.2 NC-S type

NC-S type においては、実験値と復元力特性モデルはほ ぼ対応しているが. 図9(b)中(i)(第2象限を指す。尚. 第4象限にも同様の現象が現れている)において弾性剛性 が低下し復元力特性モデルと対応していない。これは、柱 からの曲げ(ベースプレートの回転変形)が柱脚に作用 し、アンカーボルトが降伏(図11(b)参照)すること、さ らに、NC ブレースはT ブレースとは異なり、除荷と同時 に逆方向のブレースが抵抗を開始し、載荷と共にブレース からの応力による引張軸力が柱脚に作用し、柱脚が離間す るためである。載荷と共に引張軸力が作用することによっ て、図9(b)中(i)においては、図13(b)のような抵抗機構 を柱脚が示す。α列のアンカーボルトは降伏しているため. 接触するまで抵抗しない。また、ブレースからの引張軸力 が作用した状態でβ列のアンカーボルトにベースプレート が接触した状態(B列アンカーボルトを支点とした状態)で 回転する。そのため、本来であれば β 列のアンカーボルト 軸力は減少するはずであるが, β列のアンカーボルト軸力 は図11 (b) 中道のように、わずかに増加する。このよう に、実験結果より得られた柱脚の抵抗機構を用いて復元力 特性モデルを算出すれば、架構の応答を精確に評価するこ とが可能となる。しかしながら、このような抵抗機構の変 化を追跡し復元力特性モデルを作成することは非常に煩雑 であり、また、抵抗機構の変化を予測すること自体が容易 ではない⁸⁾。この架構では、アンカーボルトを曲げモーメ ントに対しても弾性状態に留めることで、復元力特性を bi-linear 型として評価することが可能となり、簡便に架構 の応答を評価できる。

4.3 NC-NS type

NC-NS type においては、NC-S type のような弾性剛性の 低下は見られず実験値と復元力特性モデルは良好に対応し ている。これは、柱脚を NS 型柱脚にしたためである。 NC-NS type も NC-S type と同様に、柱からの曲げ(ベース プレートの回転変形)が作用することによってアンカーボ ルトが降伏する。また, NS 型柱脚においても, NC-S type と同じ領域(図9(c)中①参照)では,引張軸力が柱脚に 作用するが、楔デバイスによってアンカーボルトが緩むこ とがないので、柱脚に引張軸力が作用した場合でも、アン カーボルトが全て抵抗した状態となる。そのため、柱脚の 抵抗機構は図13(c)のようになり、ベースプレートの回転 と同時にα列のアンカーボルトが抵抗する。NC-S typeの ようにβ列のアンカーボルトを支点とした状態で回転をす ることがないので、α列のアンカーボルト軸力が増加し、 β列のアンカーボルト軸力は減少する。さらに、全てのア ンカーボルトが抵抗した状態のため、柱脚の離間が NC-S type に比べ抑えられる。図12からもわかるように,離間量 がS型柱脚では約2mm なのに対しNS型柱脚では約1mm となっており,柱脚の離間量が2分の1程度に抑えられて いる。このように,NS型柱脚を用いることによって柱脚 の離間量を抑えることができ,S型柱脚で生じた弾性剛性 の低下といった問題を解消することができる。図9(c)で は,抵抗機構の変化がないとしてモデルを作成している が,モデルと実験結果とは良好に対応しており,複雑な復 元力特性モデルを使用することなく架構の応答を簡便に評 価することができる。NC-S type のような柱脚を曲げに対 しても弾性に留めることが難しい場合には,楔デバイスを 用いて,柱脚の復元力特性をノンスリップ型にすることに よって,弾性剛性の低下といった問題を解消することがで きる。

5. まとめ

本研究では,露出柱脚付きブレース架構を用いた載荷実 験を行った。用いた試験体は,計3体であり,ブレースか らの応力では柱脚が降伏しない条件下において,以下の知 見を得ることができた。

- ブレースからの応力に対してアンカーボルトを弾性設 計していても、柱からの曲げ(ベースプレートの回転変 形)が作用する。このベースプレートの回転変形は架構 の層間変位に依存するので、回転バネ付片持ち柱のモデ ルから誘導した(7)式により、アンカーボルトが曲げに より降伏する層間変位を概ね評価できる。
- 2. T-S type においては, 柱脚が曲げによって降伏しても, 柱脚はピン支承としての機能を失うことなく, ブレース 架構と成立するため復元力特性モデルと良好に対応す る。しかしながら, スリップ現象が生じるためエネル ギー吸収量は他2体に比べ小さい。
- 3. NC-S type では、アンカーボルトが降伏し、ブレース からの引張軸力が柱脚に作用し離間することによって弾 性剛性が低下する。抵抗機構を考慮して復元力特性モデ ルを作成することは可能だが、煩雑なため、柱脚のアン カーボルトは曲げに対しても弾性状態に留めておくこと が望ましい。
- 4. NC-NS type では、柱脚に楔デバイスを用いることに よって、スリップ現象が解消されるため、NC-S type の ような弾性剛性の低下は見られず、抵抗機構の変化がな いとして作成したモデルと良好に対応する。そのため、 架構の応答を簡便に評価することが出来る。

以上,露出柱脚を有するブレース架構の抵抗性状につい て議論を行った。本研究では,比較のためにTブレース, アンカーボルト降伏型柱脚のスリップ現象の現れる領域を 含んだ弾塑性載荷実験も行ったが,エネルギー吸収効率低 下の回避,弾塑性領域における架構の安定性を得るために は,スリップ現象が現れない設計を施すことが望ましい。

従って、Tブレースであれば完全な弾性設計(ブレース およびアンカーボルト共に弾性)が、NCブレース・楔デ バイスを用いない露出柱脚(S型柱脚)を選定するのであ れば式(7)から得られる変形応答以下に抑えた設計が必要 である。NCブレース・NS型柱脚の組合せを選定すれば、 崩壊と判断される程の大きな変形下においても応答の劣化 が現れず、常に期待する耐震性能を劣化無く発揮できる。

謝 辞

本研究は、広島工業大学「高性能構造システム開発研究 センター」(代表者 高松隆夫教授)のプロジェクト研究の 一環として実施されました。

また, 試験体作製にあたりフルサト工業株式会社には, 転造ねじアンカーボルト, 並びに, 建築用ターンバックル 筋かいを提供して頂きました。ここに記して謝意を表しま す。

文 献

- 山西央朗,高松隆夫,玉井宏章,竹本泰聖,松尾 彰:露出柱脚付ブレース架構の復元力特性と崩壊機構 について,鋼構造年次報告集,第18巻,pp.335-342, 2010.11.
- 高松隆夫,山西央朗,玉井宏章,竹本泰聖:露出柱脚 を有するノンコンプレションブレース付き架構に関す る研究,広島工業大学紀要,第45巻,pp.85-92, 2011.2.
- 3) 中村友一,高松隆夫,山西央朗,玉井宏章:露出柱脚 を有するノンコンプレションブレース架構に関する実 験的研究,日本建築学会中国支部研究報告集,第34 巻,pp.149-152,2011.3.
- 4) 高松隆夫,玉井宏章,小持明宏:ノンコンプレション ブレースの履歴性状とエネルギー吸収性について,鋼
 構造年次論文報告集,第11巻,pp. 129-136, 2003.11.
- 5) 玉井宏章, 高松隆夫, 松尾 彰: ノンコンプレション ブレースの耐震性能向上について, 日本建築学会構造 系論文集, 第595号, pp. 131–138, 2005.9.
- 6)高松隆夫,玉井宏章,加藤孝昌,小畑寛行:ノンコン プレションブレースで補強した鋼構造骨組の復元力特 性,鋼構造年次論文報告集,第14巻,pp.429-436, 2006.11.
- 7) 高松隆夫,玉井宏章,加藤孝昌:ノンコンプレション ブレースによる耐震補強工法に関する実験的研究,広 島工業大学紀要,第42巻, pp.105-111,2008.2.

- 8)高松隆夫,山西央朗,玉井宏章,中村友一:露出柱脚 付きノンコンプレションブレース架構の復元力特性, 鋼構造年次論文報告集,第19巻, pp. 749-754, 2011.11.
- 高松隆夫,玉井宏章,山西央朗,松尾 彰:ノンス リップ型露出柱脚のセルフセンタンリング性能に関す る研究,鋼構造年次論文報告集,第13巻, pp. 173-180, 2005.11.
- 山西央朗,高松隆夫,玉井宏章,松村高良,松尾 彰:引張軸力領域を含む変動軸力を受けるノンスリッ プ型露出柱脚の抵抗特性,日本建築学会構造系論文 集,第74巻,第642号, pp.1495-1502,2009.8.
- 11)山西央朗,高松隆夫,玉井宏章,松尾 彰:アンカー ボルトを多数配列したノンスリップ型露出柱脚の復元力 特性―無軸力下の場合のセルフセンタリング性能―, 日本建築学会構造系論文集,第621号, pp. 155-162, 2007.11.
- 12)山西央朗,高松隆夫,玉井宏章,澤田樹一郎,松尾 彰:引張軸力領域を含む変動軸力と曲げを受けるノン スリップ型露出柱脚の復元力特性と簡易履歴モデル, 日本建築学会構造系論文集,第77巻,第681号,pp. 1755-1762,2012.11.